

# Viagem a Júpiter por assistência gravitacional

- Cristina Ferreira
- André Silva
- Gonçalo Nazaré
- Joel Reis
- Renato Peneda
- Joana Marques
- Catarina Leite



Responsável: Prof. João Lopes dos Santos

Monitor: Aires Francisco

# índice

- I. Problema em estudo
- II. A dinâmica do problema
- III. O método de Euler
- IV. Os resultados
- V. Conclusões
- VI. O Código

# O problema em estudo

- Pretendemos simular uma viagem de uma sonda a Júpiter (com e sem regresso), estudando a mecânica envolvida.
- O que sabemos?

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{r}(0) \text{ (Posição inicial da sonda)} \\ \vec{v}(0) \text{ (Velocidade inicial da sonda)} \end{array} \right.$$

Parâmetros dos planetas (massa, etc.)

## Mecânica Clássica

$$\vec{F} = m \vec{a} \quad (2^{\text{a}} \text{ Lei de Newton})$$

$$\vec{F}_g = \frac{m M G}{r^2} \vec{e}_r$$

Lei da Gravitação Universal

# O método de Euler


- Como determinar a posição da trajetória nos instantes seguintes?

1. Começamos por calcular a posição passado um pequeno intervalo de tempo...

$$x(\Delta t) \cong x(0) + v_x(0)\Delta t$$

$$y(\Delta t) \cong y(0) + v_y(0)\Delta t$$

Válido se  $\Delta t \ll 1$


$$\vec{v}_m = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \cong \vec{v}$$

2. Continuamos a calcular a posição, agora para o instante seguinte...

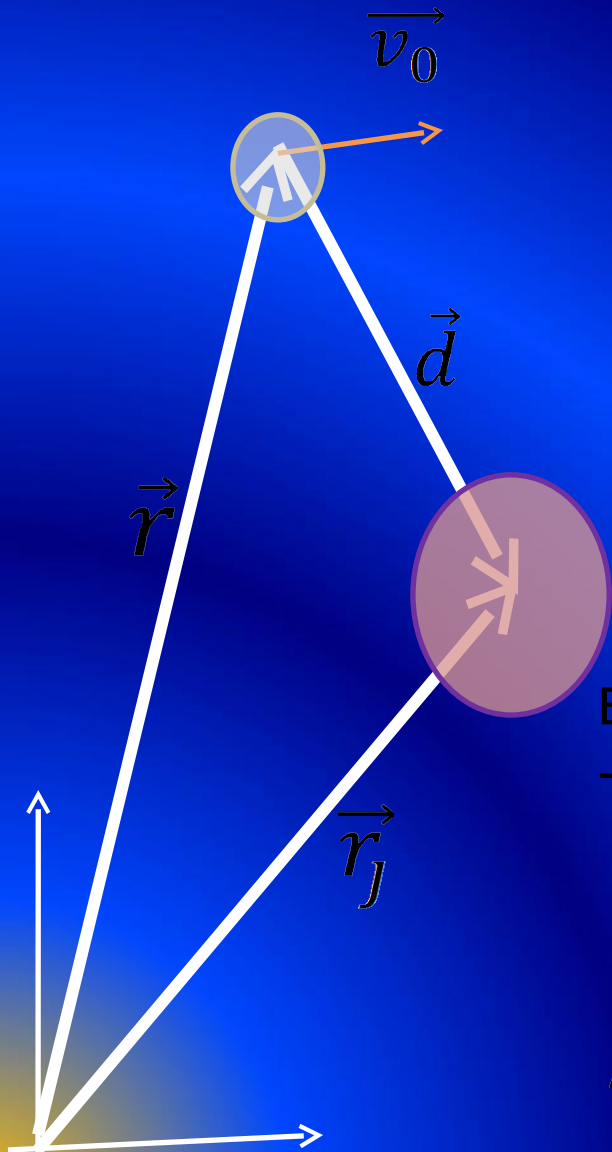
$$x(2\Delta t) \cong x(\Delta t) + \Delta t v_x(\Delta t) \quad ?$$

$$v_x(\Delta t) \cong v_x(0) + a_x(0) \Delta t$$


$$x(3\Delta t) \quad \dots \quad x(n \Delta t)$$

# • Como calcular a aceleração?

Nada que um pouco de geometria não resolva...



$$\vec{d} = \vec{r} - \vec{r}_J$$



$$\vec{a} = \frac{M_J G}{|\vec{r} - \vec{r}_J|^3} (\vec{r} - \vec{r}_J)$$

Agora se quisermos saber a influência do Sol, basta adicionar a sua contribuição...

$$\frac{M_S G}{|\vec{r}|^3} \vec{r}$$

E a trajetória de Júpiter? Como calculamos?

→ Visto a sua massa ser muito grande, podemos desprezar a influência da sonda no seu movimento e fixá-lo como sendo uma órbita circular com determinado raio e período de rotação.

$$\Delta \vec{V} = \frac{m}{M} \Delta \vec{v} \approx \vec{0} \quad (\text{Conservação momento linear})$$

Os dados da 'nossa' sonda:

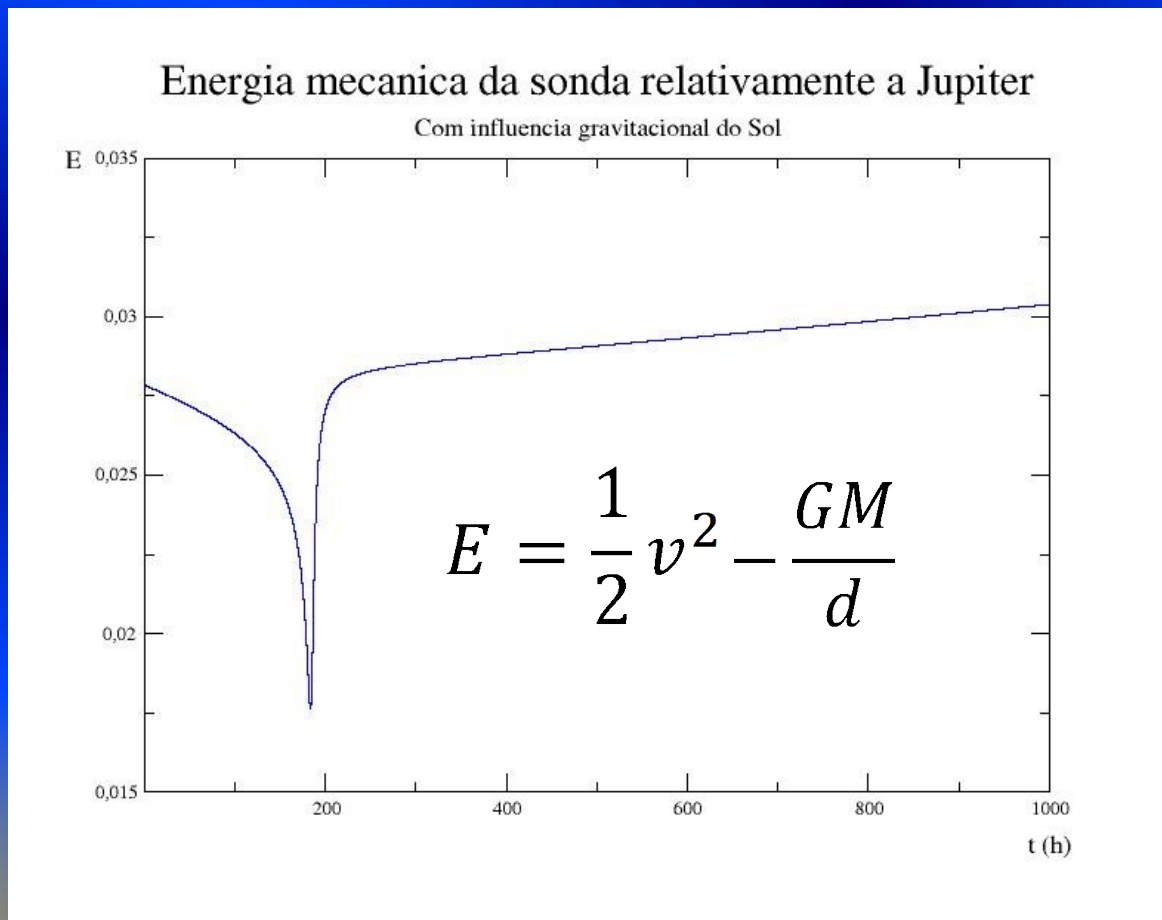
$$\vec{r}(0) = (10620,49)(UJ)$$

$$\vec{v}(0) = (0.2939, 0.4045)(UJh^{-1})$$

Eis os nossos resultados...

*Efeito slingshot ou  
assistência  
gravitacional!*  
saída

$> v_{\text{entrada}} !!$



O que se  
sucede na  
zona de  
impacto?

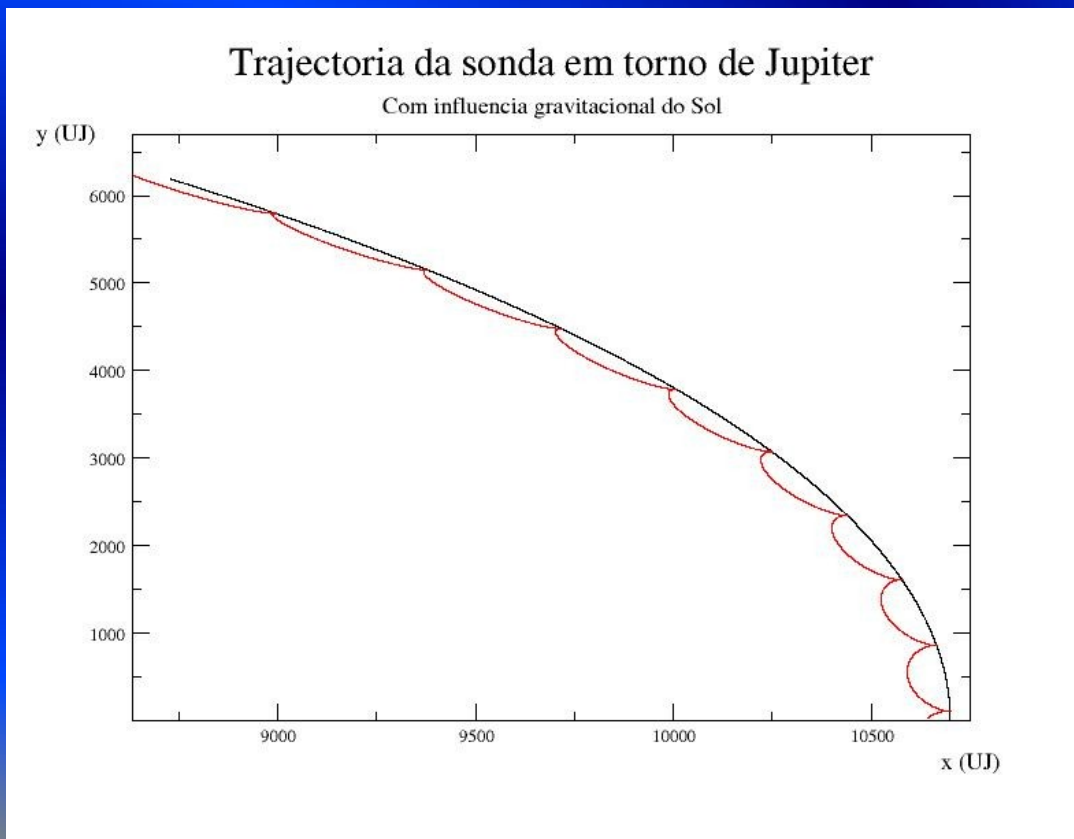
Vejamos o  
gráfico da  
energia  
mecânica para  
compreender  
melhor...

E se quisermos ficar ligados a Júpiter para observação do planeta?

$$\vec{r}(0) = (10642,35) \text{ (UJ)}$$

$$\vec{v}(0) = (0.21,0.6) \text{ (UJh}^{-1}\text{)}$$

Et voilà ...



Neste caso a energia mecânica é **negativa** quando calculada no referencial de Júpiter e **positiva** no referencial do Sol, o que significa que a sonda está efectivamente ligada a Júpiter.

# Conclusões

- O problema de cálculo de órbitas de sondas com condições-iniciais arbitrárias foi resolvido usando as equações de Newton, o método de Euler e um computador para efectuar os cálculos.
- Em particular, estudamos a órbita da sonda com duas condições-iniciais particulares. Uma das condições simulava a viagem da Sonda Voyager quando em 1979 foi acelerada por assistência gravitacional por Júpiter. A outra condição serviu para demonstrar que é possível determinar com precisão a entrada em órbita de uma sonda em torno de um planeta, ficando seu satélite artificial.
- A assistência gravitacional permite poupar combustível usando a energia do planeta como energia propulsora.



# O código C (uma amostra)

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
```

```
FILE *tabela1;
```

```
#define Mt 5.9742E24
#define Max 1000
#define h 0.01
```

```
void euler(int i,double x[],double t);
double f(int i,double x[],double t);
```

```
int main()
{
    x[0]=10620.0;
    x[1]=49.0;
    x[2]=0.2939;
    x[3]=0.4045;

    for(t=0.0;t<=Max;t+=h){

        if(t!=0) euler(i,x,t);
        fprintf(tabela1,"%lf\t%lf\n",x[0],x[1]);}
```